



MINISTÉRIO DA CIÊNCIA E TECNOLOGIA
INSTITUTO NACIONAL DE PESQUISAS ESPACIAIS

TELE-PLUVIOLIMNÍMETRO

RELATÓRIO FINAL DE PROJETO DE INICIAÇÃO CIENTÍFICA (PIBIC/CNPq/INPE)

Rodrigo de Medeiros Ramos (UFRN, Bolsista PIBIC/CNPq)
E-mail: rodrigomedeiros@crn.inpe.br ou medeirosramos@hotmail.com

Dr. Marcos Aurelio Ferreira dos Santos (INPE, Orientador)
E-mail: aurelio@crn.inpe.br

COLABORADORES

Dra. Márcia Barros (INPE, Orientadora)
E-mail: marcia@crn.inpe.br

Julho de 2006

“É preciso que você faça aquela coisa que acha que não pode fazer”.

ELEANOR ROOSEVELT

A meus pais,
FRANCISCO ILDEFONSO RAMOS DE SOUSA e
JURICEIA BARBOSA DE MEDEIROS RAMOS.

AGRADECIMENTOS

Agradeço a todas pessoas que me ajudaram a vencer mais esta etapa da vida.

Ao Conselho Nacional de Desenvolvimento Científico e Tecnológico - CNPq, pelo auxílio financeiro.

Ao Instituto Nacional de Pesquisas Espaciais – INPE, pela oportunidade de estudos e utilização de suas instalações.

Aos professores da UFRN e do CEFET-RN pelo conhecimento compartilhado.

Aos meus orientadores Dr. Marcos Aurelio e Dra. Marcia Barros, pelo conhecimento passado, e pela orientação e apoio na realização deste projeto.

A meus pais por sempre acreditarem na importância do estudo.

RESUMO

Este trabalho apresenta informações relativas ao processo de desenvolvimento do Tele-PluvioLimnómetro.

ABSTRACT

This report represents information about the development process of Tele-PluvioLiminímetro.

SUMÁRIO

	Pág.
LISTA DE FIGURAS.....	10
LISTA DE SIGLAS E ABREVIATURAS	12
CAPÍTULO 1	14
INTRODUÇÃO	14
CAPÍTULO 2	16
FUNDAMENTAÇÃO TEÓRICA.....	16
2.1 Objetivo	16
2.2 Modelagem da solução	16
2.2.1 Módulo Central.....	16
2.2.2 Módulo de transmissão via USB	17
2.2.3 Módulo de transmissão via Satélite	17
2.2.4 Módulo de transmissão via Internet	18
2.2.5 Módulo de transmissão via Rádio	18
2.2.6 Módulo de transmissão via Telefonia Celular	18
CAPÍTULO 3	20
MATERIAIS E MÉTODOS UTILIZADOS.....	20
3.1 Construção do Módulo Central	20
3.1.1 Kit de Desenvolvimento	20
3.1.2 Software PICDEM.....	21
3.1.3 Ambiente MPLAB.....	22
3.1.4 Circuitos Complementares	23
CAPÍTULO 4.....	25
RESULTADOS	25
CAPÍTULO 5.....	27
CONCLUSÕES.....	27
REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS	29
APÊNDICE A	30

LISTA DE FIGURAS

FIGURA 1 – Kit de Desenvolvimento	21
FIGURA 2 – Software PICDEM.....	22
FIGURA 3 – MPLAB IDE.....	23
FIGURA 4 – Circuito Relógio	24

LISTA DE SIGLAS E ABREVIATURAS

USB	- Universal Serial Bus
LCD	- Display de Cristal Liquido
IDE	- Ambientes de Desenvolvimento Integrado
CI	- Circuito Integrado
I/O	- Entrada e Saída

CAPÍTULO 1

INTRODUÇÃO

Uma necessidade básica e fundamental para os núcleos, instituições e comunidade científica ligada às áreas de meteorologia, hidrologia e climatologia em geral, são de informações de chuva e níveis aquíferos, que em território nacional são em grandes números pontuais, de forma que um programa de trabalho eficiente com dados dessas duas grandezas físicas exige o monitoramento de uma grande quantidade de pontos.

Um sistema de monitoramento automático com muitos pontos a serem medidos, certamente será inviabilizado pelos custos envolvidos na aquisição dos equipamentos hoje disponibilizados no mercado, que normalmente não são produtos dedicados a este fim específico, mas sim projetados para atender a necessidades de medição de vários tipos de parâmetros, com uma tecnologia agregada que eleva naturalmente o custo final do produto.

CAPÍTULO 2

FUNDAMENTAÇÃO TEÓRICA

2.1 Objetivo

O projeto propunha o desenvolvimento de um produto tecnologicamente capaz de atender necessidades de medição de dados de chuva e nível, de forma específica e pontual a um custo viável de implementação.

Pretende-se que o produto final desenvolvido possa ser configurado conforme as necessidades pontuais de cada local de medição, em função da estrutura existente, da disponibilidade de recursos humanos no local, da situação remota ou não do ponto onde se deseja fazer a medida, etc.

2.2 Modelagem da solução

Cientes das necessidades propostas no projeto, concluímos que o produto deveria ser extremamente modular, com várias opções de telemetria, armazenamento, e transferência de dados, em função de necessidades relativas ao local de instalação e da periodicidade com estes dados devem estar disponíveis aos pesquisadores.

2.2.1 Módulo Central

Constitui a unidade básica inteligente do sistema, é o responsável pela leitura nos sensores de chuva e nível, armazenamento temporário das informações em sua memória interna e quando conectado a algum outro módulo transmitirá as informações. Estes módulos de transmissão, ainda em fase de desenvolvimento, serão utilizados para transmitir dados via satélite, Internet, rádio, telefonia celular e interface USB.

Através de um operador, as informações podem ser vistas a partir de um display, onde são mostrados os valores contidos na memória interna do modulo central, para que um

observador possa anotá-los e transmiti-los a uma central. A memória interna é limitada, portanto os dados precisam ser descarregados com certa periodicidade.

O módulo central foi montado a partir de um kit de desenvolvimento, que possui um micro controlador PIC 18F4550 como célula central de processamento, que se comunica com o sensor através de um circuito formatador de sinal, impedindo que um ruído de contato do sensor venha a ser interpretado como mais de uma informação válida. O pulso tem duração de, aproximadamente, 300ms, sendo suficiente para cobrir qualquer situação de acionamento do contato do pluviômetro. Uma rotina acessa o circuito relógio, responsável pela contagem precisa do tempo, informando data e hora do evento ocorrido, esses dados são armazenados na memória interna do micro controlador. Descreveremos, em seguida, os módulos de transmissão.

2.2.2 Módulo de transmissão via USB

Os dados serão descarregados pelo usuário ou operador de campo, através da conexão com um computador (notebook), ou em cartão de memória do tipo USB.

2.2.3 Módulo de transmissão via Satélite

Para locais extremamente remotos e sem infra-estrutura mínima, a solução será utilizar um módulo Transmissor para Satélites que opere com o Sistema Brasileiro de Coleta de Dados, de forma que os dados são recebidos, tratados, e disponibilizados pelo INPE. Estes módulos transmissores para satélite a serem utilizados, já são disponíveis comercialmente, porém não testados neste projeto.

2.2.4 Módulo de transmissão via Internet

Locais com uma infra-estrutura mínima, onde se dispõe de energia elétrica, e espaço para a instalação de um microcomputador, nos permite transmitir os dados através da rede mundial de computadores (Internet), contando com um software ainda não desenvolvido, rodando no micro que decodificará, tratará e armazenará os dados para serem transmitidos automaticamente para uma central, mediante uma programação definida de periodicidade de transmissão ou de situações de alerta.

2.2.5 Módulo de transmissão via Rádio

Neste caso utilizaremos um Link de Rádio agregado ao módulo central para transmitir os dados a um microcomputador que poderá armazenar ou retransmitir as informações para uma central de concentração de dados.

2.2.6 Módulo de transmissão via Telefonia Celular

Uma alternativa possível de implementação é através da rede de Telefonia Móvel Celular, onde um módulo comercial de telefonia celular pode ser incorporado ao Tele-PluvioLimnómetro, e permitir o acesso as informações através do serviço de telefonia celular. Este acesso poderá ser em ambos os sentidos, ou seja, com a transmissão periódica automática dos dados, ou em situações de alerta, do Tele-PluvioLimnómetro para uma central, ou sendo interrogado por esta central quando o usuário desejar. Esta comunicação poderá ser efetuada através de mensagens de texto, serviço este disponibilizado pelas operadoras de telefonia celular. Hoje os fabricantes de aparelhos celulares já disponibilizam equipamentos que podem ser incorporados ao sistema.

CAPÍTULO 3

MATERIAIS E MÉTODOS UTILIZADOS

Procuramos adquirir o máximo de tecnologia existente no mercado nacional em termos de componentes e esperamos assim fazer na continuidade do projeto, para os módulos que forem integrados ao modelo final, de forma a economizar-se tempo de desenvolvimento e custo de produção, uma vez que estes componentes e módulos já devem apresentar seus custos de produção otimizados, agregados a confiabilidade de operação. Realizamos pesquisas na Internet, comparando produtos, analisando custos, desempenho e tecnologia agregada. Contudo decidimos adquirir um kit de desenvolvimento, descrito a seguir.

3.1 Construção do Módulo Central

3.1.1 Kit de Desenvolvimento

Este kit é uma placa montada com o PIC 18F4550 soquete de 40 pinos, que já implementa um conector USB, com uma pequena área de prototipagem 25x90 mm, onde montamos o circuito responsável pela formatação do sinal do sensor. Este kit também possui local para colocação de um display LCD, que permitirá a leitura manual dos dados por um operador.

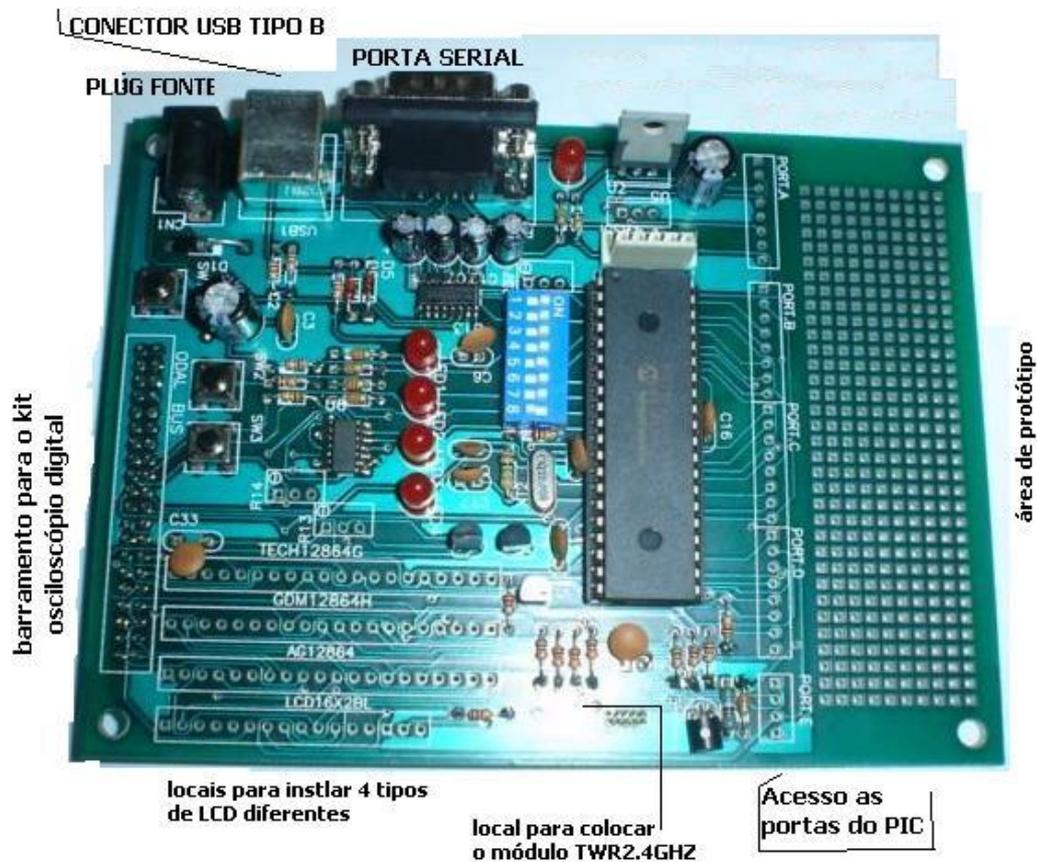


FIGURA 1 – Kit de Desenvolvimento

3.1.2 Software PICDEM

Entre outras vantagens, esta placa permite a gravação no micro controlador através de uma conexão USB com um microcomputador, sem a necessidade de ter um gravador PIC, isto porque a placa vem gravada com uma rotina Bootloader, responsável juntamente com o software PICDEM, instalado no microcomputador, pela comunicação. O software utilizado, fornecido pela Microchip, está na versão demo (demonstração).

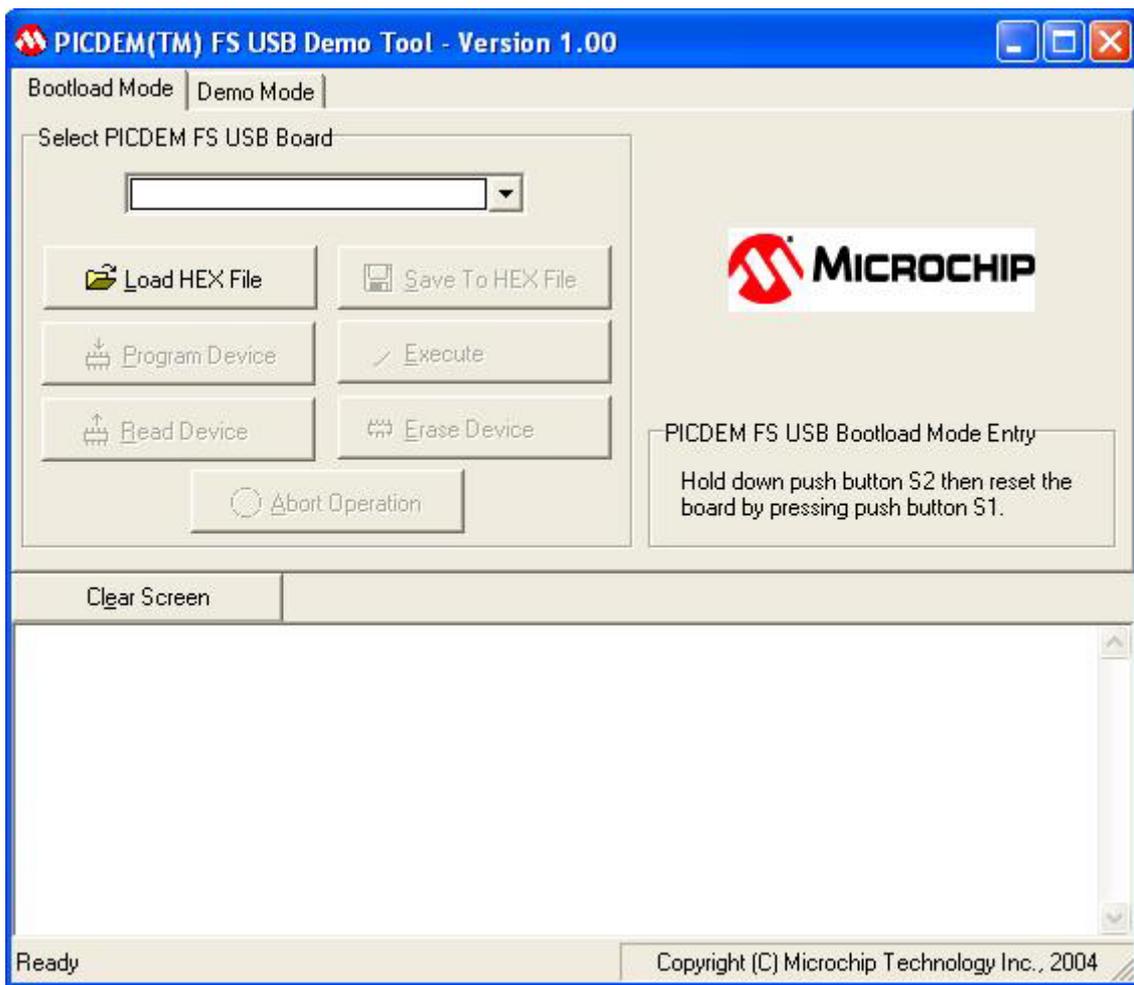


FIGURA 2 – Software PICDEM

3.1.3 Ambiente MPLAB

O ambiente de desenvolvimento utilizado foi o MPLAB na versão 7.31, que aliado aos compiladores MPLAB-C18 e MPASM, permitiu a compilação de códigos nas linguagens C e Assembler, respectivamente. O código hexadecimal a ser gravado no micro controlador foi gerado por esta IDE da Microchip, que também ajudou na elaboração, verificação e teste dos códigos.

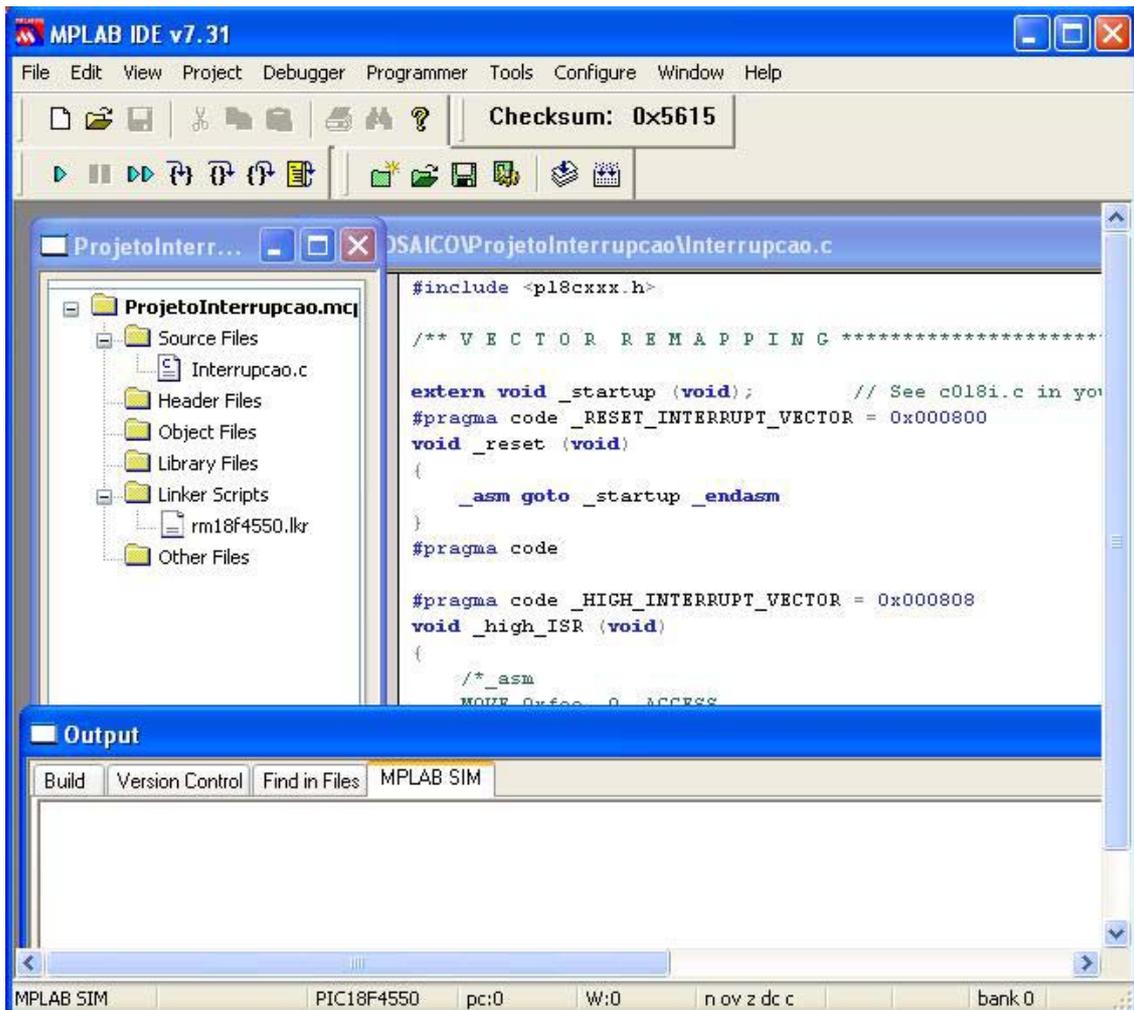


FIGURA 3 – MPLAB IDE

3.1.4 Circuitos Complementares

O circuito formatador de sinal foi construído utilizando-se um CI 4047 e mais alguns componentes, fazendo a ligação entre o contato do sensor pluviométrico e uma das portas do PIC 18F4550, para que assim possam ser capturados os pulsos.

O circuito relógio, constituído basicamente pelo CI HT1380 e o cristal 32768, informa ao micro controlador a data e hora em que ocorreu o pulso. Esta comunicação dá-se entre o relógio, pelo pino I/O (figura 4), com uma das portas do micro controlador. O código, no apêndice A, mostra como os dados do relógio são lidos.

Os dados coletados são armazenados na memória interna até serem descarregados.

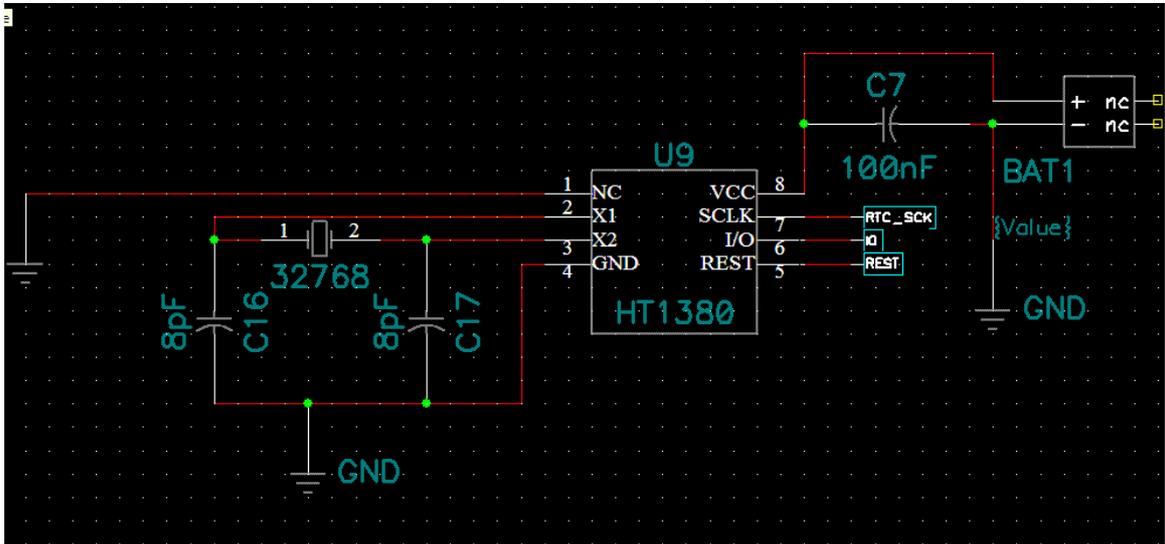


FIGURA 4 – Circuito Relógio

CAPÍTULO 4

RESULTADOS

Os resultados técnicos foram satisfatórios, o módulo central permitiu, assim como esperado, o controle e tratamento dos dados lidos diretamente nos sensores. Comprovamos estes resultados através de testes realizados no protótipo de bancada. O módulo de transmissão através da USB também já pode ser validado apesar de não termos implementado e testado completamente, visto que fizemos a gravação do PIC e testes de automação através desta porta. Ficou bem claro o não cumprimento do cronograma proposto, devido à falha no sistema de licitação de materiais para pesquisa, burocracia que tomou grande tempo, atrasando-nos e prolongando o projeto por mais um ano.

CAPÍTULO 5

CONCLUSÕES

Concluimos que o Tele-PluvioLimnómetro trás soluções baratas para um produto que pode viabilizar grandes projetos de monitoramento alimentando a comunidade científica. As soluções de leitura manual diretamente no módulo central ou através do módulo USB, caracterizam as soluções mais baratas. Brevemente esperamos avaliar os demais módulos do projeto completando a pesquisa.

REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

D. J. Souza. Desbravando o PIC. Ed. Érica, 2001.

APÊNDICE A

```
/*
RTC.c
Rotina de controle do RTC HT1380
Todas as funções funcionando
*/

typedef struct {
unsigned char hora,minuto,segundo,dia,mes,dia_da_semana,ano;
} tipoDATA_HORA;

tipoDATA_HORA DATA_HORA;

// declare como define, para colocar o pino do HT no estado indicado
#define RTC_REST_0 // zera o REST
#define RTC_REST_1 // seta o REST
#define RTC_SCLK_0 // zera o SCLK
#define RTC_SCLK_1 // seta o SCLK
#define RTC_IO_0 // zera o IO
#define RTC_IO_1 // seta o IO
#define RTC_IO // para ler o IO

/*
*/
void rtc_envia(unsigned char dado){
unsigned char n;
for (n=0;n<8;n++){
if (dado&0x01){
RTC_IO_1;
} else {
RTC_IO_0;
}
dado>>=1; // rotaciono 1 bit a direita
RTC_SCLK_1;
RTC_SCLK_0;
}
}

/*
*/
unsigned char rtc_recebe(){
unsigned char n,dado=0;
for (n=0;n<8;n++){
RTC_SCLK_1;
dado>>=1; // rotaciono 1 bit a direita
if (RTC_IO)
dado|=0x80;
else
dado&=0x7F;
RTC_SCLK_0;
}
return dado;
}
}
```

```

/*
*/
void rtc_io_saida(){
//configure aqui o pino de dado como saída
// varia de uC para uC
}

void rtc_io_entrada(){
//configure aqui o pino de dado como entrada
// varia de uC para uC
}

/*
void RTC_setar() Seta as configurações que estão em DATA_HORA */

void RTC_setar(){
RTC_REST_0;
RTC_SCLK_0;
rtc_io_saida();

RTC_REST_1;
rtc_envia(0x8E);
rtc_envia(0x00); // WP=0
RTC_REST_0;

RTC_REST_1;
rtc_envia(0xBE); // solicito escrita seguida dos bytes....
rtc_envia(DATA_HORA.segundo);
rtc_envia(DATA_HORA.minuto);
rtc_envia(DATA_HORA.hora);
rtc_envia(DATA_HORA.dia);
rtc_envia(DATA_HORA.mes);
rtc_envia(DATA_HORA.dia_da_semana);
rtc_envia(DATA_HORA.ano);
RTC_REST_0;

RTC_REST_1;
rtc_envia(0x8E);
rtc_envia(0x80); // WP=1
RTC_REST_0;
}

/*
void RTC_atualiza() Atualiza a variável DATA_HORA */

void RTC_atualizar(){
RTC_REST_0;
RTC_SCLK_0;
rtc_io_saida();
RTC_REST_1;

rtc_envia(0xBF); // solicito leitura seguida dos bytes....
rtc_io_entrada();
// segundos

```

```

DATA_HORA.segundo=rtc_recebe();
DATA_HORA.minuto=rtc_recebe();
DATA_HORA.hora=rtc_recebe();
DATA_HORA.dia=rtc_recebe();
DATA_HORA.mes=rtc_recebe();
DATA_HORA.dia_da_semana=rtc_recebe();
DATA_HORA.ano=rtc_recebe();
RTC_REST_0;
rtc_io_saida();
// converto a hora atual em segundos
DATA_HORA.time=((UINT)DATA_HORA.hora<<8)|DATA_HORA.minuto;
}

/*
Configuro o RTC para enviar e receber todos os bytes de uma só vez */
void RTC_init(){
RTC_REST_0;
RTC_SCLK_0;
RTC_IO_0;
rtc_io_saida();

RTC_atualizar();

// verifico se o oscilador está desativado, se estiver, eu ativo
if (DATA_HORA.segundo&0x80){
RTC_REST_1;
rtc_envia(0x8E);
rtc_envia(0x00); // WP=0
RTC_REST_0;

RTC_REST_1;
rtc_envia(0x80); // habilito o clock interno do RTC
rtc_envia(0x00);
RTC_REST_0;
}

// verifico se está no modo 24 horas, se não estiver, coloco
if (DATA_HORA.hora&0x80){
RTC_REST_1;
rtc_envia(0x8E);
rtc_envia(0x00); // WP=0
RTC_REST_0;

RTC_REST_1;
rtc_envia(0x84);
rtc_envia(DATA_HORA.hora&0x3F); // mantenho a hora, mas coloco em 24H
RTC_REST_0;
}
// configuro para enviar somente 1 byte
RTC_REST_1;
rtc_envia(0x8E);
rtc_envia(0x80); // WP=1
RTC_REST_0;
}

```